Satzung
des Fachbereichs Elektrotechnik und Informatik
der Technischen Hochschule Lübeck
über das Studium und die Prüfungen
im Bachelorstudiengang Automation und Robotik
- Studien- und Prüfungsordnung (SPO) 2026
Bachelorstudiengang Automation und Robotik -
Vom 20. Mai 2026

NBl. HS MBWFK Schl.-H. 2026, S. 45
Tag der Bekanntmachung auf der Internetseite der THL: 20.05.2026

Aufgrund des § 52 des Hochschulgesetzes in der Fassung der Bekanntmachung vom 5. Februar 2016 (GVOBl. Schl.-H. S. 39), zuletzt geändert durch Artikel 1 des Gesetzes vom 11. Dezember 2025 (GVOBl. Schl.-H. 2025/144), wird nach Beschlussfassung durch den Konvent des Fachbereichs Elektrotechnik und Informatik vom 11. März 2026, nach Stellungnahme des Senats vom 13. Mai 2026 und mit Genehmigung des Präsidiums der Technischen Hochschule Lübeck vom 18. Mai 2026 folgende Satzung erlassen:

Teil I - Allgemeiner Teil

§ 1
Geltungsbereich

Diese Studien- und Prüfungsordnung gilt für alle ab dem Wintersemester 2026/2027 neu eingeschriebenen Studierenden. Sie regelt die Ziele und die Ausgestaltung des Studiums sowie die Anforderungen und Durchführung von Prüfungen in dem Bachelorstudiengang Automation und Robotik. Sie ergänzt die Prüfungsverfahrensordnung (PVO) der Technischen Hochschule Lübeck um studiengangspezifische Bestimmungen.

§ 2
Studiengang

Der Studiengang Automation und Robotik bereitet gezielt auf berufliche Tätigkeiten in der Automatisierungs- und Robotikbranche vor. Die Spannweite des Studiengangs umfasst die Entwicklung und Optimierung von Automatisierungssystemen, die Programmierung und Steuerung von Robotern sowie die Integration von Sensorik und Aktorik in industrielle Anwendungen. Studierende erwerben dabei ein fundiertes, wissenschaftlich orientiertes Wissen in den Bereichen Regelungstechnik, Automatisierungstechnik, Bildverarbeitung und Systemintegration. Neben fachlichen Inhalten werden interdisziplinäre Kenntnisse sowie Fähigkeiten in den Bereichen Projektmanagement und soziale Kompetenzen vermittelt. Absolventinnen und Absolventen sind befähigt, komplexe Systeme zu konzipieren, zu analysieren und praxisnah zu realisieren.

§ 3
Abschlussgrad

Bei erfolgreichem Abschluss des Bachelorstudiums Automation und Robotik verleiht die Technische Hochschule Lübeck den akademischen Grad „Bachelor of Science“ (B. Sc.) als ersten berufsqualifizierenden Abschluss.

Teil II - Ziele und Ausgestaltung des Studiums

§ 4
Qualifikationsziele, Inhalte und berufliche Tätigkeitsfelder

(1) Der Bachelorstudiengang Automation und Robotik bietet ein anwendungsorientiertes und wissenschaftlich fundiertes Studium in den Bereichen Automatisierungstechnik, Robotik, digitalen Produkti-

onssysteme und Software-Entwicklung. Absolventinnen und Absolventen sind in der Lage, Automatisierungs- und Robotik-Systeme zu entwickeln, zu implementieren und zu optimieren, einschließlich der Planung automatisierter Produktionsanlagen und der Entwicklung von Robotersystemen. Zudem erwerben Studierende Kompetenzen in angrenzenden Technologiefeldern wie Digitalisierung und Industrie 4.0.

(2) Studierende erwerben Methodenkompetenzen zu mathematisch/ naturwissenschaftlichen Vorgehensweisen in den ersten drei Fachsemestern. Mit der stetig zunehmenden Komplexität der Projekte in der Automation und Robotik gewinnen Projektmanagement- und Sozialkompetenzen für Ingenieurinnen und Ingenieure zunehmend an Bedeutung. Im Verlauf des Studiums erwerben Studierende in einem Modul zum „Projekt- / Selbstmanagement“ und in Wahlmodulen die hierzu notwendigen Kompetenzen und Soft Skills. Über Wahlmodule können weitere Future Skills (wie z.B. in den Bereich der KI) erworben werden. In den höheren Semestern wird insbesondere die Fähigkeit zu Arbeiten in Teams erworben (u.a. System Design Projekt). Absolventinnen und Absolventen sind in der Lage, Automatisierungs- und Robotiksysteme entsprechend dem Stand der Wissenschaft zu entwickeln, Projekte eigenständig zu planen und durchzuführen sowie in Teams zur Lösung komplexer technischer Fragestellungen beizutragen. Sie können fachlich und sachbezogene Problemlösungen formulieren und im Dialog mit Vertreterinnen und Vertretern des Fachs sowie Fachfremden theoretisch und methodisch präsentieren und begründen. Außerdem sind sie in der Lage unterschiedliche Sichtweisen und Interessen anderer Beteiligter zu reflektieren und bei der Bearbeitung von Problemstellungen zu berücksichtigen.

(3) Die Absolventinnen und Absolventen werden entsprechend ihrer Qualifikation schwerpunktmäßig im industriellen Automatisierungsumfeld sowie der Elektroindustrie im gesamten Bundesgebiet beschäftigt. Der Studiengang wurde so gestaltet, dass sich den Absolventinnen und Absolventen auch auf dem regionalen Arbeitsmarkt gute Perspektiven bieten. In der Region Lübeck gibt es z.B. Arbeitsplätze in den Bereichen Lebensmittelindustrie, Sicherheitstechnik, Medizintechnik und Hafenlogistik. Daneben gibt es zahlreiche kleine und mittelständische Firmen aus dem Bereich der Automatisierungstechnik.

§ 5
Studienziel, Studienbeginn, Regelstudienzeit, Studienumfang, Aufbau und Inhalt

(1) Durch anwendungsbezogene Lehre soll eine auf wissenschaftlicher Grundlage beruhende Bildung vermittelt werden, die zu selbstständiger Tätigkeit im Beruf befähigt. Die Studierenden sollen durch das Studium die Fähigkeit zu auf wissenschaftlicher Grundlage beruhendem Denken und auf wissenschaftlicher Grundlage beruhender Arbeit sowie die entsprechenden Methoden und Fachkenntnisse auf dem Gebiet der Robotik und Automatisierungstechnik erwerben und sich auf dieses berufliche Tätigkeitsfeld vorbereiten.

(2) Das Studium beginnt zum Wintersemester.

(3) Die Regelstudienzeit beträgt sieben Semester.

(4) Der Studienumfang beträgt 210 ECTS-Leistungspunkte (LP) und in der Regel 144 Semesterwochenstunden (SWS).

(5) Das Studium gliedert in:

	Semester	**ECTS-Leistungspunkte**
Pflichtmodule	1 bis 7	165
Wahlpflichtmodule	5 und 6	10
Wahlmodule	5 und 6	10
Berufspraktikum	7	10
Abschlussarbeit	7	12
Abschlusskolloquium	7	3
Gesamt:		210

(6) Das Studium umfasst die in der Anlage 1 aufgeführten Module, in denen die Studierenden für den erfolgreichen Abschluss des Studiums Prüfungs- und Studienleistungen nachweisen müssen

(7) Die Wahlmodule können im Umfang von 10 LP frei aus dem Lehrangebot der Technischen Hochschule Lübeck oder einer anderen Hochschule gewählt werden. Es darf kein Modul doppelt belegt werden. Es

darf kein Modul belegt werden, das inhaltlich identisch mit einem im Curriculum verankerten Modul ist.

§ 6
Lehrveranstaltungen

(1) Die Erreichung der jeweiligen Lernergebnisse wird durch unterschiedliche Lehr- und Lernformen unterstützt. An der Technischen Hochschule Lübeck werden insbesondere folgende Arten der Lehrveranstaltungen angeboten:

Art der Lehrveranstaltung	Inhalt der Lehrveranstaltung
Vorlesungen (V)	Vermittlung des Lehrstoffs mit Aussprachemöglichkeiten
Übungen (Ü)	Vertiefung des Lehrstoffs in Anwendungen
Praktika (Pr)	praktische Ausbildung und Labortätigkeit in kleinen Gruppen
Projekte (Pj)	eigenständiges Bearbeiten eines Fachthemas mit anschließender Präsentation der Ergebnisse
Seminare (S)	interaktives wissenschaftliches Arbeiten in Kleingruppen mit Diskussionen und Vorträgen
Exkursionen (E)	Studienfahrten zur Heranführung an die Verhältnisse der Berufswelt

(2) Gegenstand und die dazugehörige Art der Lehrveranstaltung sowie Dauer, Umfang, Anzahl und Zeit ergeben sich aus den Anlagen dieser Studien- und Prüfungsordnung.

(3) Das Dekanat kann genehmigen, dass Lehrveranstaltungen ganz oder teilweise als Online-Lehrveranstaltungen durchgeführt werden.

(4) Ein Auslandsaufenthalt wird grundsätzlich empfohlen. Im Rahmen von 30 ECTS können Module und die zugehörigen Prüfungen durch Lehrveranstaltungen und die zugehörigen Prüfungen an internationalen Hochschulen ausgetauscht werden. Vor dem Auslandsaufenthalt ist dazu in Absprache mit der Studiengangleiterin oder dem Studiengangleiter in einem Learning Agreement das akademische Programm aus dem Angebot der ausländischen Hochschule festzulegen. Das Learning Agreement wird von beiden Hochschulen und der oder dem Studierenden unterzeichnet. Änderungen des Learning Agreements sind nur nach Rücksprache mit der Studiengangleiterin oder dem Studiengangleiter möglich.

(5) Die im Ausland erbrachten Studien- und Prüfungsleistungen sind auf Antrag nach §32 der Prüfungsverfahrensordnung anzuerkennen.

Teil III - Anforderungen und Durchführung von Prüfungen

§ 7
Abschlussarbeit und Abschlusskolloquium

(1) Die Abschlussarbeit wird in der Regel im siebten Fachsemester angefertigt. Sie hat einen Umfang von 12 LP. Die Bearbeitungszeit beträgt 3 Monate.

(2) Die Abschlussarbeit kann in deutscher oder englischer Sprache verfasst werden. Davon abweichend kann die Abschlussarbeit in einer anderen Fremdsprache verfasst werden, wenn dies vor der Anmeldung der Abschlussarbeit durch die Gutachterin oder den Gutachter und den Prüfungsausschuss genehmigt wird.

(3) Das Abschlusskolloquium wird als mündliche Fachprüfung durchgeführt und hat einen Umfang von 3 LP. Die Dauer beträgt 60 Minuten.

§ 8
Voraussetzungen und Zulassung

(1) Zu einer Studienleistung wird zugelassen:

1. wer im Bachelorstudiengang Automation und Robotik eingeschrieben ist
2. und die zugehörigen Studien- und Prüfungsvorleistungen erbracht hat.

(2) Zu einer Prüfungsleistung wird zugelassen:

1. wer im Bachelorstudiengang Automation und Robotik eingeschrieben ist
2. und die zugehörigen Studien- und Prüfungsvorleistungen erbracht hat.

(3) Über die Zulassung zu Studien- und Prüfungsleistungen entscheidet die Prüferin oder der Prüfer, in Zweifelsfällen der Prüfungsausschuss. Die Zulassung wird in geeigneter Weise bekannt gegeben.

(4) Die Zulassung wird versagt, wenn die Zulassungsvoraussetzungen nicht erfüllt sind.

(5) Voraussetzung für die Zulassung zur Abschlussarbeit ist der Nachweis aller nach dem Modulplan dieser Studien- und Prüfungsordnung zu erbringenden Studien- und Prüfungsleistungen bis zum Ende des sechsten Semesters. Es dürfen jedoch bis zu 10 ECTS nacherbracht werden.

(6) Voraussetzung für die Zulassung zur mündlichen Abschlussprüfung (Kolloquium) ist der Nachweis aller nach dem Modulplan der Studien- und Prüfungsordnung zu erbringenden Leistungen und die bestandene Abschlussarbeit.

§ 9
Prüfungsverfahren

Das Prüfungsverfahren richtet sich nach der Prüfungsverfahrensordnung (PVO) der Technischen Hochschule Lübeck.

§ 10
Prüfungssprache

(1) Die Prüfungen werden in der Sprache abgelegt, in der die dazugehörigen Lehrveranstaltungen angeboten werden.

(2) Bei Vorlesungen in englischer Sprache kann die Prüfung auf Antrag auch in deutscher Sprache abgelegt werden.

§ 11
Bewertung, Gewichtung, Bildung der Gesamtnote

(1) Bestehen Module aus mehreren Modulteilprüfungen, so muss jede einzelne Modulteilprüfung mit mindestens „ausreichend“ (4,0) bewertet sein, damit das Modul als bestanden gilt.

(2) Die Modulabschlussprüfungen und Modulteilprüfungen werden durch die zu vergebenden LP gewichtet. Die für die Gewichtung relevanten LP der Module sind in der Anlage 1 festgelegt.

(3) Für die Bildung der Einheitsnote werden die Noten der Abschlussarbeit und des Kolloquiums in einem Verhältnis von 75 Prozent zu 25 Prozent gewichtet.

(4) Die für den Abschluss zu bildende Gesamtnote errechnet sich zu 80 Prozent aus den Noten der Modulprüfungen und zu 20 Prozent aus der Einheitsnote der Abschlussarbeit und des Kolloquiums.

Teil IV – Praktika

§ 13
Berufspraktikum

(1) In den Studiengang ist ein Berufspraktikum eingeordnet. Dessen Zweck ist das fachspezifische Heranführen an Arbeiten und Aufgaben aus dem künftigen beruflichen Tätigkeitsfeld. Im Studienplan sind für das Praktikum sind die ersten acht Wochen des siebenten Fachsemesters vorgesehen. Ein Teil des Berufspraktikums kann in der vorlesungsfreien Zeit liegen.

(2) Die Dauer des Berufspraktikums beträgt mindestens 8 Wochen.

(3) Das Nähere über Gegenstand und Art des Berufspraktikums regelt die vom Fachbereichskonvent zu beschließende Praktikumsrichtlinie.

§ 14
Schlussbestimmungen

Diese Satzung tritt am 1. September 2026 in Kraft.

Lübeck, den 20. Mai 2026

Prof. Dr. Andreas Schäfer
Dekan des Fachbereichs Elektrotechnik und Informatik der Technischen Hochschule Lübeck

Anlage 1 zur Studien- und Prüfungsordnung 2026 Bachelorstudiengang Automation und Robotik

Modul-Nr.	Modulname	Name der Lehrveranstaltung	Art der Veranstaltung	Semester	Leistung		Voraus-setzungen*	Sprache	SWS	ECTS (LP)
					Prüfungs-leistung	Studien-leistung				
Pflichtmodule										
1	**Mathematik**							deutsch	**8**	**9**
		Mathematik	Vorlesung	1	MP-PF				6	6
		Mathematik	Übung	1					2	3
2	**Physik**							deutsch	**6**	**6**
		Physik	Vorlesung	1	MP-K (120 Min.)				6	6
3	**Grundlagen der Gleichstromtechnik**							deutsch	**5**	**5**
		Grundlagen der Gleichstromtechnik	Vorlesung	1	MP-K (120 Min.)				3	2
		Grundlagen der Gleichstromtechnik	Übung	1					1	2
		Grundlagen der Gleichstromtechnik	Praktikum	1		Tu	**		1	1
4	**Prozedurale Programmierung**							deutsch	**5**	**5**
		Prozedurale Programmierung	Vorlesung	1	MP-PA				3	2
		Prozedurale Programmierung	Übung	1					1	1
		Prozedurale Programmierung	Praktikum	1		Tu	**		1	2
5	**Projekt- und Selbstmanagement**							deutsch	**4**	**5**
		Projekt- und Selbstmanagement	Vorlesung	1	MP-PF				3	4
		Projekt- und Selbstmanagement	Praktikum	1		Tu	**		1	1
6	**Mathematik in der Elektrotechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Mathematik in der Elektrotechnik	Vorlesung	2	MP-PF				3	4
		Mathematik in der Elektrotechnik	Übung	2					1	1
7	**Grundlagen der Wechselstromtechnik**							deutsch	**5**	**5**
		Grundlagen der Wechselstromtechnik	Vorlesung	2	MP-PF				3	3
		Grundlagen der Wechselstromtechnik	Übung	2					1	1
		Grundlagen der Wechselstromtechnik	Praktikum	2		Tu	**		1	1
8	**Digitaltechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Digitaltechnik	Vorlesung	2	MP-K (120 Min.)				3	3
		Digitaltechnik	Praktikum	2		Tu	**		1	2
9	**Grundlagen der Bauelemente und Elektronik**							deutsch	**5**	**5**
		Grundlagen der Bauelemente und Elektronik	Vorlesung	2	MP-PF				3	3
		Grundlagen der Bauelemente und Elektronik	Übung	2					1	1
		Grundlagen der Bauelemente und Elektronik	Praktikum	2		Tu	**		1	1

10	**Höhere Programmiersprachen**							deutsch	**4**	**5**
		Höhere Programmiersprachen	Vorlesung	2	MP-PA				3	3
		Höhere Programmiersprachen	Praktikum	2		Tu	**		1	2
11	**Digitale Produktion**							deutsch	**4**	**5**
		Digitale Produktion	Vorlesung	2	MP-PF				**3**	**3**
		Digitale Produktion	Praktikum	2		Tu	**		**1**	**2**
12	**Signale und Systeme**							deutsch	**4**	**5**
		Signale und Systeme	Vorlesung	3	MP-K (120 Min.)				4	5
13	**Messtechnik und Sensorik**							deutsch	**4**	**5**
		Messtechnik und Sensorik	Vorlesung	3	MP-K (120 Min.)				3	4
		Messtechnik und Sensorik	Praktikum	3		Tu	**		1	1
14	**Grundlagen der analogen und Leistungselektronik**							deutsch/ englisch	**5**	**5**
		Grundlagen der analogen und Leistungselektronik	Vorlesung	3	MP-PF				3	3
		Grundlagen der analogen und Leistungselektronik	Übung	3					1	1
		Grundlagen der analogen und Leistungselektronik	Praktikum	3		Tu	**		1	1
15	**Mikroprozessortechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Mikroprozessortechnik	Vorlesung	3	MP-K (120 Min.)				3	3
		Mikroprozessortechnik	Praktikum	3		Tu	**		1	2
16	**Feldbustechnologie**							deutsch	**4**	**5**
		Feldbustechnologie	Vorlesung	3	MP-K (120 Min.)				3	4
		Feldbustechnologie	Praktikum	3		Tu	**		1	1
17	**Smart Factory**							deutsch	**4**	**5**
		Smart Factory	Vorlesung	3	MP-PF				3	4
		Smart Factory	Praktikum	3		Tu	**		1	1
18	**Elektrische Energieversorgung**							deutsch	**4**	**5**
		Elektrische Energieversorgung	Vorlesung	4	MP-K (120 Min.)				3	4
		Elektrische Energieversorgung	Praktikum	4		Tu	**		1	1
19	**Regelungstechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Regelungstechnik	Vorlesung	4	MP-K (120 Min.)				3	4
		Regelungstechnik	Praktikum	4		Tu	**		1	1
20	**Elektrische Maschinen**							deutsch	**4**	**5**
		Elektrische Maschinen	Vorlesung	4	MP-K (120 Min.)				3	3
		Elektrische Maschinen	Praktikum	4		Tu	**		1	2
21	**Systems Engineering**							deutsch	**4**	**5**
		Systems Engineering	Vorlesung	4	MP-PA				2	3
		Systems Engineering	Praktikum	4		Tu			2	2

22	**Steuerungstechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Steuerungstechnik	Vorlesung	4	MP-K (120 Min.)				3	4
		Steuerungstechnik	Praktikum	4		Tu	**		1	1
23	**Robotik**							deutsch	**4**	**5**
		Robotik	Vorlesung	4	MP-PF				3	3
		Robotik	Praktikum	4		Tu	**		1	2
24	**Software-Technik in der Automatisierungstechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Software-Technik in der Automatisierungstechnik	Vorlesung	5	MP-PF				3	4
		Software-Technik in der Automatisierungstechnik	Praktikum	5		Tu	**		1	1
25	**Eingebettete Systeme**							deutsch	**4**	**5**
		Eingebettete Systeme	Vorlesung	5	MP-PF				3	2
		Eingebettete Systeme	Praktikum	5		Tu	**		1	3
26	**Leittechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Leittechnik	Vorlesung	5	MP-PA				3	4
		Leittechnik	Praktikum	5		Tu	**		1	1
27	**Gebäudeautomation**							deutsch	**4**	**5**
		Gebäudeautomation	Vorlesung	5	MP-PF				3	4
		Gebäudeautomation	Praktikum	5		Tu	**		1	1
28	**System Design Projekt**							deutsch	**2**	**10**
		System Design Projekt	Projekt	6	MP-PA				2	10
29	**Prozessautomatisierung**							deutsch	**4**	**5**
		Prozessautomatisierung	Vorlesung	6	MP-K (120 Min.)				3	4
		Prozessautomatisierung	Praktikum	6		Tu	**		1	1
30	**Intelligent Control Systems**							deutsch	**4**	**5**
		Intelligent Control Systems	Vorlesung	6	MP-PA				2	3
		Intelligent Control Systems	Praktikum	6		Tu	**		2	2
31	**Bachelorarbeitsseminar**							deutsch	**3**	**5**
		Bachelorarbeitsseminar	Seminar	7	MP-PF				3	5
Wahlpflichtmodule Katalog 1										
WP 1.1	**Elektrische Antriebssysteme**							deutsch	**4**	**5**
		Elektrische Antriebssysteme	Vorlesung	5	MP-K (120 Min.)				3	3
		Elektrische Antriebssysteme	Praktikum	5		Tu	**		1	2
WP 1.2	**Anwendung in der Industrierobotik**							deutsch	**4**	**5**
		Anwendung in der Industrierobotik	Vorlesung	5	MP-PA				3	3
		Anwendung in der Industrierobotik	Praktikum	5		Tu	**		1	2

WP 1.3	**Mobile Robotik**							deutsch	**4**	**5**
		Mobile Robotik	Vorlesung	5	MP-PA				2	3
		Mobile Robotik	Praktikum	5		Tu	**		2	2
WP 1.4	**Data Science**							deutsch	**4**	**5**
		Data Science	Vorlesung	5	MP-PA				2	4
		Data Science	Praktikum	5		Tu	**		2	1
WP 1.5	**Künstliche Intelligenz**							deutsch	**4**	**5**
		Künstliche Intelligenz	Vorlesung	5	MP-PA				3	4
		Künstliche Intelligenz	Praktikum	5		Tu	**		1	1
WP 1.6	**Werkstofftechnik in der Elektrotechnik**							deutsch	**4**	**5**
		Werkstofftechnik in der Elektrotechnik	Vorlesung	6	MP-K (120 Min.)				3	4
		Werkstofftechnik in der Elektrotechnik	Praktikum	6		Tu	**		1	1
WP 1.7	**Leistungselektronik**							deutsch	**4**	**5**
		Leistungselektronik	Vorlesung	6	MP-K (120 Min.)				3	4
		Leistungselektronik	Praktikum	6		Tu	**		1	1
WP 1.8	**Innovationsmethoden**							deutsch	**4**	**5**
		Innovationsmethoden	Vorlesung	6	MP-PA				3	4
		Innovationsmethoden	Praktikum	6		Tu			1	1
WP 1.9	**Machine Vision**							deutsch	**4**	**5**
		Machine Vision	Vorlesung	6	MP-PF				2	3
		Machine Vision	Praktikum	6		Tu			2	2
WP 1.10	**IT-Sicherheit**							deutsch	**4**	**5**
		IT-Sicherheit	Vorlesung	6	MP-PF				2	2
		IT-Sicherheit	Praktikum	6		Tu	**		2	3
WP 1.11	**Technical English**							englisch	**4**	**5**
		Technisches Englisch	Vorlesung	6	MP-PF				4	5
Berufspraktikum										
B 1		Berufspraktikum mit Seminar						deutsch	**1**	**10**
		Berufspraktikum mit Seminar		7		Tu			1	10
Studienabschluss										
A 1	**Abschluss**									**15**
		Abschlussarbeit		7	3 Monate			deutsch/ englisch		12
		Abschlusskolloquium		7	MP-M (60 Min)			deutsch		3

LP: **Leistungspunkte**
MP-K: **Modulprüfung Klausur**
MP-M: **Modulprüfung mündlich**
MP-PA **Modulprüfung Projektarbeit**
MP-PF: **Modulprüfung Portfolioprüfung**
Tu: **Test unbenotet**

***** **Die aufgeführten Voraussetzungen sind von der oder dem teilnehmenden Studierenden vor Aufnahme der jeweiligen Lehrveranstaltung nachzuweisen.**
****** **Für die Lehrveranstaltung besteht eine Anwesenheitspflicht.**